



## پیمایش ناحیه های کمانشی سازه ها با روش رهایی پویا

### جواد علامتیان<sup>۱</sup>

۱- استادیار، دانشگاه آزاد اسلامی، واحد مشهد، گروه عمران، مشهد، ایران.  
alamatian@yahoo.com

#### خلاصه

در این مقاله، روش رهایی پویا برای پیمایش ناحیه های کمانشی سازه ها به کار می رود. نخست فرایند رهایی پویا و رابطه های آن معرفی شده و کاسته های آن در ناحیه های کمانشی بررسی می گردد. سپس، دو دسته رابطه سازی که از معابر های کمینه کارمایه جنبشی سازه و کمینه تغییر مکان نامیزان سازه به دست می آیند، برای محاسبه عامل بار پیشنهاد می شوند. این روشها در دسته بندی شیوه های تغییر مکانی قرار دارند و با تکرارهای روش رهایی پویا سازگار می باشد. سنجش عددی رابطه سازی های پیشنهادی نیز با تحلیل الگوی اجزای محدود سازه های خربزی و قوسی که دارای ناحیه های کمانشی می باشند، انجام می پذیرد. کمانش در این سازه ها، با فرض رفتار غیر خطی هندسی پذیرد می آید. نتایج عددی کارایی مناسب فرایندهای پیشنهادی را در پیمایش مسیرهای ایستایی سازه های غیر خطی با روش رهایی پویا نشان می دهند.

**کلمات کلیدی:** رهایی پویا، کمینه کارمایه جنبشی، ناحیه کمانشی.

#### ۱. مقدمه

تحلیل هر سازه با روش های اجزای محدود یا تفاوت های محدود به یک دستگاه معادله های همزمان، به صورت زیر منجر می شود:

$$[S][D] = \{f\} = \{P\} \quad (1)$$

در اینجا،  $[S]$  ماتریس سختی،  $\{f\}$  و  $\{P\}$ ، به ترتیب، بردارهای تغییر مکان، نیروی داخلی و بار خارجی می باشند. حل دستگاه (1) با شیوه های تحلیلی و تکراری امکان پذیر است؛ هر چند توانایی روش های تحلیلی مانند روش حذفی گوس-جردن، فن چولسکی و ... محدود بوده و تنها در سازه هایی با رفتار خطی به کار می روند. چنانچه رفتار سازه غیر خطی باشد مانند ایجاد تغییر شکلهای بزرگ در سازه (غیر خطی هندسی)، خارج شدن مواد از محدوده کشسانی (غیر خطی مواد) و یا تغییر تکیه گاههای سازه در هنگام بارگذاری (غیر خطی تکیه گاهی)؛ در این صورت، نیروی داخلی تابعی غیر خطی از تغییر مکانهای گردد. متداول ترین شیوه ها برای تحلیل چنین سازه های غیر خطی، فرایندهای تکراری می باشند. در روش های تکراری تقریب پاسخ، گام به گام تصحیح می شود تا در نهایت پاسخی با دقت مناسب به دست آید. این فنها را می توان در دو گروه صریح و ضمنی جا داد. در روش های صریح، (فن رهایی پویا)، تنها از نیروی داخلی سازه و عملگرهای برداری استفاده می شود. سادگی و کارایی بالا، از مهمترین ویژگی های این روشها می باشد. از سوی دیگر، شیوه های ضمنی وارون ماتریس سختی را به کار می بند (روش های نیوتن- رافسونی). در این حالت، از عملگرهای ماتریسی استفاده می شود که تحلیل را پیچیده و دشوار می کنند.

هدف این مقاله، ایجاد قابلیت در شیوه رهایی پویای صریح است که توانایی پیمایش کامل مسیر ایستایی را داشته باشد. این کار با معرفی روش رهایی پویا و رابطه های آن آغاز می گردد. سپس، راهکارهای نوینی برای پیمایش مسیر ایستایی سازه ها ارائه می شود. در ادامه، با حل نمونه های عددی، توانایی الگوریتم پیشنهادی با دیگر شیوه های موجود مقایسه می شود.

#### ۲. روش رهایی پویا

در فن رهایی پویا، با افروzen نیروهای جرمی و میرایی ساختگی، سازه ایستا به یک محیط دینامیکی ساختگی منتقل می شود:

$$[M]^n \{A\}^n + [C]^n \{V\}^n + [S]^n \{D\}^n = \{f\}^n = \{P\}^n \quad (2)$$

<sup>۱</sup> استادیار، دانشگاه آزاد اسلامی، واحد مشهد، گروه عمران