



## ارزیابی آبشنستگی پایه پل‌ها با استفاده از شبکه عصبی هوشمند

سلیم رحمتی هولاسو<sup>۱</sup>، جمیل قادری<sup>۲</sup>

۱- دانشگاه آزاد اسلامی، واحد مراغه، واحد مراغه، ایران

۲- دانشگاه آزاد اسلامی، واحد مهاباد، مهاباد، ایران

(Cristianmehdy@gmail.com)

### خلاصه

برای طراحی پل‌ها با ضریب اطمینان بالا و به صورت اقتصادی، نیاز به برآورد دقیق ماکریم عمق آبشنستگی اطراف پایه‌ها می‌باشد. برای تعیین عمق آبشنستگی اطراف پایه‌های پل روابط متعددی بر مبنای داده‌های آزمایشگاهی ارائه شده است. در این تحقیق بوسیله شبکه عصبی هوشمند دقت چهار رابطه تجربی تعیین عمق آبشنستگی بررسی می‌گردد. داده‌های مورد استفاده مربوط به پلهای منطقه نیوهامپشیر است. همچنین در این تحقیق از قابلیتهای هوش مصنوعی، دو شبکه عصبی مصنوعی پیش‌روانده با الگوریتم پس انتشار خط (FFBP) و الگوریتم تابع پایه شعاعی (RBF) جهت پیش‌بینی عمق آبشنستگی اطراف پایه پل‌ها نیز استفاده شده است. در نهایت نتایج تمامی مدلها استخراج و مقایسه می‌گردد. عمق آبشنستگی تعادلی به شش پارامتر، میانگین قطر ذرات، ضریب دانه بندی، قطر پایه، عمق جریان، سرعت متوسط جریان و سرعت بحرانی جریان وابسته می‌باشد. ملاحظه گردید مدل‌های هوش مصنوعی با داده‌های با بعد، آموزش بهتری داشته‌اند و نتایج آنالیز حساسیت نشان میدهد که قطر پایه پل، حساسیت بیشتری در تخمین عمق آبشنستگی نسبت به دیگر پارامترها داشته است. براساس نتایج، شبکه‌های RBF بهترین نتایج را در مرحله آموزش و ارزیابی داشته و همچنین شبکه‌های هوش مصنوعی در مقایسه با روابط تجربی دقت بیشتری داشته‌اند. هدف اصلی این تحقیق ارزیابی دقت روش‌های مبتنی بر هوش مصنوعی، در مقایسه با روابط تجربی در شرایط استفاده از داده‌های یکسان برای تمامی مدلها است.

**کلمات کلیدی:** عمق آبشنستگی موضعی، پایه پل، داده‌های صحرایی، FFBP<sup>۱</sup>, RBF<sup>۲</sup>

### ۱. مقدمه

عمل تخریب اکثر پل‌ها در جهان آبشنستگی بیش از حد پایه‌ها و دیوارهای حائل می‌باشد. در سیلان سال ۱۹۸۷ در نیویورک ۱۷ پل بعلت آبشنستگی آسیب دید یا تخریب شد. این پدیده به مرور زمان باعث می‌شود اطراف پایه پل خالی شود و در نهایت به خالی شدن زیر پی می‌انجامد. که سبب تخریب پایه پل می‌شود. در مورد سوابق تحقیقاتی پیشین در مورد آبشنستگی می‌توان به پژوهش‌هایی انجام شده توسط ملوبل (۱۹۷۵)، جهت جریان، تنش برشی و سرعت جریان در اطراف پایه استوانه‌ای شکل را اندازه گیری کرد، او دریافت که جریان گردابی نعل اسپی با سرعت زیاد رو به پایین در جلوی پایه گسترش می‌یابد [۱].

در اکثر تحقیقات در زمینه شبیه سازی عمق آبشنستگی بوسیله شبکه عصبی اساس داده، داده‌های آزمایشگاهی هستند که با شرایط طبیعی سیار متفاوتند به عبارت دیگر نمی‌توان به دقت این شبیه‌ها در موارد عملی اطمینان کامل داشت. به همین دلیل در این تحقیق به جای داده‌های آزمایشگاهی از داده‌های میدانی جمع آوری شده از پل‌های منطقه نیوهامپشیر استفاده شد.

### ۲. شبکه‌های عصبی

بنی حبیب و شتیا (۲۰۰۱) با بهره گیری از شبکه عصبی مصنوعی از نوع پرسپترون چند لایه با قانون پس انتشار خط با تخمین حداکثر عمق فرسایش در اطراف آبشنکن تیغه‌ای بسته پرداختند و برتری این مدل هوشمند را نسبت به روش‌های متداول نشان دادند. منتظر و همکاران (۲۰۰۳) از شبکه عصبی مصنوعی با تابع پایه شعاعی برای تخمین حداکثر عمق آبشنستگی استفاده کردند و برتری استفاده از این شبکه را افزایش سرعت یادگیری بیان کردند. آذردرخش (۲۰۰۶) با استفاده از شبکه عصبی چند لایه پرسپترون به تخمین حداکثر عمق آبشنستگی آبشنکن تیغه‌ای

۱- Radial Basis Function

۲- Feed Forward Back Propagation

<sup>۱</sup> دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی عمران - سازه‌های هیدرولیکی

<sup>۲</sup> استادیار گروه مهندسی عمران